

Décomposition en valeurs singulières

Cours #13



MTH1008 – Hiver 2026

Nathan Allaire, Théo Denorme, Sacha Benarroch-Lelong

À l'issue du cours précédent, vous êtes capables :

- d'écrire la diagonalisation d'une matrice en base orthonormée lorsque cela est possible ;
- d'utiliser le théorème spectral pour faire le lien entre matrices diagonalisables en base orthonormée et matrices symétriques ;
- d'identifier la forme quadratique associée à une matrice symétrique ;
- d'identifier la matrice symétrique associée à une forme quadratique ;
- de déterminer le signe d'une forme quadratique à l'aide des valeurs propres de la matrice associée ;
- d'effectuer un changement de variable pour éliminer les termes rectangle apparaissant dans une forme quadratique.

À l'issue de ce cours, vous serez capables :

- d'écrire la décomposition en valeurs singulières d'une matrice quelconque ;
- d'identifier des bases des sous-espaces fondamentaux d'une matrice dans sa décomposition en valeurs singulières.

1 Introduction

2 Définitions et méthode de calcul

3 Applications

1 Introduction

2 Définitions et méthode de calcul

3 Applications

- Diagonaliser une matrice $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ revient à chercher une base de \mathbb{R}^n dans laquelle l'application $\mathbf{x} \mapsto A\mathbf{x}$ peut être décrite par une matrice diagonale D . On a : $A = PDP^{-1}$.
- Question centrale dans ce cours :

Peut-on généraliser la diagonalisation à des matrices qui ne sont pas carrées ?

- Réponse : **oui** ! Pour ce faire, on doit chercher **deux bases** : une base de \mathbb{R}^n , et une base de \mathbb{R}^m . On cherche alors une décomposition de forme

$$A = \underbrace{\begin{bmatrix} \mathbf{u}_1 & \mathbf{u}_2 & \dots & \mathbf{u}_m \end{bmatrix}}_{\text{base de } \mathbb{R}^m} \begin{bmatrix} D & \mathbf{O} \\ \mathbf{O} & \mathbf{O} \end{bmatrix} \underbrace{\begin{bmatrix} \mathbf{v}_1 & \mathbf{v}_2 & \dots & \mathbf{v}_n \end{bmatrix}^\top}_{\text{base de } \mathbb{R}^n} = U\Sigma V^\top.$$

- Une décomposition ainsi obtenue est appelée une **décomposition en valeurs singulières** de A .

1 Introduction

2 Définitions et méthode de calcul

3 Applications

Soit $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ telle que $\text{rang}(A) = r$.

- $A^T A$ est symétrique et semi-définie positive.
- Si on note $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$ les valeurs propres de $A^T A$ **répétées selon leurs multiplicités algébriques**, on a :

$$\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_r > 0 \quad \text{et} \quad \lambda_{r+1} = \lambda_{r+2} = \dots = \lambda_n = 0.$$

Définition

Les racines carrées des r premières valeurs propres de $A^T A$ sont appelées les **valeurs singulières** de A , et généralement notées σ_i :

$$\forall i \in \llbracket 1; r \rrbracket, \quad \sigma_i = \sqrt{\lambda_i}.$$

Idée centrale : si $\text{rang}(A) = r$, A est capable d'envoyer une famille libre de r vecteurs de \mathbb{R}^n vers une famille libre de r vecteurs de \mathbb{R}^m .

- Soit $(\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_n)$ une base de \mathbb{R}^n constituée de vecteurs propres de $A^\top A$. On peut en extraire la famille libre $(\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_r)$. Pour décomposer A en valeurs singulières, on cherche des vecteurs $\mathbf{u}_i \in \mathbb{R}^m$ vérifiant

$$\forall i \in \llbracket 1; r \rrbracket, \quad A\mathbf{v}_i = \sigma_i \mathbf{u}_i.$$

- Si ces vecteurs peuvent être trouvés, on a alors la relation

$$A \begin{bmatrix} \mathbf{v}_1 & \mathbf{v}_2 & \dots & \mathbf{v}_r \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{u}_1 & \mathbf{u}_2 & \dots & \mathbf{u}_r \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \sigma_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \sigma_2 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & \sigma_r \end{bmatrix}.$$

Définition

Une décomposition de A sous forme $A = U\Sigma V^T$ est appelée **décomposition en valeurs singulières** de A . On abrège souvent par SVD pour l'anglais *Singular Value Decomposition*. De plus,

- les r premières colonnes $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_r$ de V sont appelées les **vecteurs singuliers** de A ;
- les r premières colonnes $\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \dots, \mathbf{u}_r$ de U sont appelées les **vecteurs singuliers à gauche** de A .

Construire la SVD de A nécessite deux familles de vecteurs : les colonnes de U , et celles de V .

- $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_r \in \mathbb{R}^n$ sont des vecteurs propres de $A^\top A$ associés à $\sigma_1^2, \sigma_2^2, \dots, \sigma_r^2$. On peut montrer qu'ils forment une base de $\text{Lgn}(A)$ ¹.
- $\mathbf{v}_{r+1}, \mathbf{v}_{r+2}, \dots, \mathbf{v}_n \in \mathbb{R}^n$ forment une base orthonormée de $\text{Ker}(A)$.
- $\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \dots, \mathbf{u}_r \in \mathbb{R}^m$ peuvent être choisis comme suit :

$$\mathbf{u}_i = \frac{1}{\sigma_i} A \mathbf{v}_i, \quad \text{pour } i \in \llbracket 1; r \rrbracket.$$

On peut montrer que ces vecteurs forment une base orthonormée de $\text{Im}(A)$.

- $\mathbf{u}_{r+1}, \mathbf{u}_{r+2}, \dots, \mathbf{u}_m \in \mathbb{R}^m$ forment une base orthonormée de $\text{Ker}(A^\top)$.

1. Le plus facile : par construction, $(\mathbf{v}_{r+1}, \mathbf{v}_{r+2}, \dots, \mathbf{v}_n)$ est une base orthonormée de $\text{Ker}(A)$, donc les colonnes restantes constituent une base de $\text{Ker}(A)^\perp = \text{Lgn}(A)$

Cette décomposition peut se comprendre en deux étapes.

1 On "imite" les relations entre vecteurs et valeurs propres pour une matrice carrée :

$$A\mathbf{v}_1 = \sigma_1\mathbf{u}_1, A\mathbf{v}_2 = \sigma_2\mathbf{u}_2, \dots, A\mathbf{v}_r = \sigma_r\mathbf{u}_r, \text{ soit :}$$

$$A \underbrace{[\mathbf{v}_1 \quad \mathbf{v}_2 \quad \dots \quad \mathbf{v}_r]}_{V_r} = \underbrace{[\mathbf{u}_1 \quad \mathbf{u}_2 \quad \dots \quad \mathbf{u}_r]}_{U_r} \underbrace{\begin{bmatrix} \sigma_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \sigma_2 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & \sigma_r \end{bmatrix}}_{\Sigma_r}.$$

2 On complète U_r et V_r par des vecteurs permettant d'obtenir des matrices U et V orthogonales, de sorte que la relation soit étendue sous la forme

$$A \underbrace{[V_r \quad \mathbf{v}_{r+1} \quad \mathbf{v}_{r+2} \quad \dots \quad \mathbf{v}_n]}_V = \underbrace{[U_r \quad \mathbf{u}_{r+1} \quad \mathbf{u}_{r+2} \quad \dots \quad \mathbf{u}_m]}_U \underbrace{\begin{bmatrix} \Sigma_r & O_{r,(n-r)} \\ O_{(m-r),r} & O_{(m-r),(n-r)} \end{bmatrix}}_{\Sigma}.$$

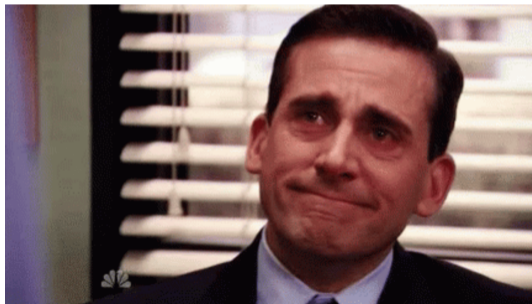
Puisque V est orthogonale, on utilise $V^{-1} = V^\top$, et on obtient $A = U\Sigma V^\top$.

Méthode

- 1 Calculer $A^T A$.
- 2 Diagonaliser $A^T A$ en base orthonormée :
 - Déterminer ses valeurs propres rangées par ordre croissant $\lambda_1 \geq \lambda_2 \geq \dots \geq \lambda_n$ (répétées avec la multiplicité algébrique). On doit avoir : $\lambda_1 \geq \lambda_2 \geq \dots \geq \lambda_r > \underbrace{\lambda_{r+1}, \lambda_{r+2}, \dots, \lambda_n}_{=0}$.
 - Déterminer une famille orthonormée de vecteurs propres $(\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_n)$ dans le même ordre que les valeurs propres.
- 3 Calculer les r valeurs singulières de A avec $\sigma_i = \sqrt{\lambda_i}$ pour $i \in \llbracket 1; r \rrbracket$ (toujours en gardant l'ordre établi précédemment !).
- 4 Déterminer la famille $(\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \dots, \mathbf{u}_n)$:
 - Calculer les r vecteurs singuliers à gauche $\mathbf{u}_i = \frac{1}{\sigma_i} A \mathbf{v}_i$ pour $i \in \llbracket 1; r \rrbracket$.
 - Si $r < m$, compléter avec $(\mathbf{u}_{r+1}, \mathbf{u}_{r+2}, \dots, \mathbf{u}_m)$ une base orthonormée de $\text{Ker}(A^T)$.
- 5 Écrire la décomposition en valeurs singulières $A = U \Sigma V^T$.

Cette construction permet de décrire A à travers ses quatre sous-espaces fondamentaux !

$$A = \left[\underbrace{\mathbf{u}_1 \ \dots \ \mathbf{u}_r}_{\text{Im}(A)} \ \underbrace{\mathbf{u}_{r+1} \ \dots \ \mathbf{u}_m}_{\text{Ker}(A^T)} \right] \begin{bmatrix} \Sigma_r & \mathbf{0} \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} \end{bmatrix} \left[\underbrace{\mathbf{v}_1 \ \dots \ \mathbf{v}_r}_{\text{Lgn}(A)} \ \underbrace{\mathbf{v}_{r+1} \ \dots \ \mathbf{v}_n}_{\text{Ker}(A)} \right]$$



Déterminer des décompositions en valeurs singulières de

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 2 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}, \quad B = \begin{bmatrix} 2 & 2 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}, \quad C = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} \quad \text{et} \quad D = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 3 & 3 & 3 \end{bmatrix}.$$

1 Introduction

2 Définitions et méthode de calcul

3 Applications

Supposons que le système $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ soit compatible. En notant $\sigma_{\min}(A)$ la plus petite valeur singulière de A et $\sigma_{\max}(A)$ la plus grande, on définit le nombre

$$\kappa(A) = \frac{\sigma_{\max}(A)}{\sigma_{\min}(A)}.$$

- Ce nombre est appelé le **conditionnement** de A .
- Il mesure la sensibilité du système $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$: plus il est élevé, plus une petite perturbation de \mathbf{b} engendrera une grande perturbation sur la solution obtenue.

$$A = U\Sigma V^T = \sigma_1 \mathbf{u}_1 \mathbf{v}_1^T + \sigma_2 \mathbf{u}_2 \mathbf{v}_2^T + \dots + \sigma_r \mathbf{u}_r \mathbf{v}_r^T.$$

- $\text{rang}(\mathbf{u}_i \mathbf{v}_i^T) = 1$.
- Que se passe-t-il si on tronque cette somme avec $p < r$?

$$A \approx \sigma_1 \mathbf{u}_1 \mathbf{v}_1^T + \sigma_2 \mathbf{u}_2 \mathbf{v}_2^T + \dots + \sigma_p \mathbf{u}_p \mathbf{v}_p^T.$$

- On peut approximer A par une matrice de rang p ! Ceci est **extrêmement utile** pour réduire l'espace mémoire nécessaire pour stocker certaines données (compression), pour visualiser des données multidimensionnelles (analyse en composantes principales)...
- Un exemple visuel avec la compression d'images :
<https://timbaumann.info/svd-image-compression-demo/>

Votre cours d'algèbre linéaire est à présent
terminé...

un grand merci à vous pour cette belle session et plein de bonnes
choses pour la suite de votre parcours ! 😊

Exercices récapitulatifs

1. Les valeurs singulières d'une matrice sont toujours négatives.
2. Toute matrice carrée admet une décomposition en valeurs singulières.
3. Si A est 3×2 , alors $A^T A$ est 2×2 .
4. Une matrice A diagonale a toujours une SVD simple avec $U = V = I$ et $\Sigma = A$.
5. Si une matrice A est nulle, alors toutes ses valeurs singulières sont nulles.
6. La SVD d'une matrice réelle peut contenir des matrices U et V complexes.
7. La SVD existe uniquement pour les matrices carrées.
8. Les colonnes de V dans la SVD de A sont n'importe quelle base de vecteurs propres de $A^T A$.

Soit la matrice

$$A = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 7 & -5 \\ 5 & -1 \\ -4 & 8 \end{bmatrix}$$

Calculez une décomposition en valeurs singulières de A :

$$A = U\Sigma V^T$$

Soit $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ avec $A = U\Sigma V^\top$ sa décomposition en valeurs singulières, soient σ_i les valeurs singulières de A et λ_i les valeurs propres de $A^\top A$, $V = [v_1 \ \cdots \ v_n]$, $U = [u_1 \ \cdots \ u_m]$, et $r = \text{rang}(A)$.

1) Montrez que pour $i \in \{1, \dots, r\}$, u_i est vecteur propre de AA^\top .

Pour quelle valeur propre ? (indice : rappelez-vous comment on calcule les u_i)

2) Montrez que pour $i \in \{r + 1, \dots, m\}$, u_i est vecteur propre de A pour la valeur propre 0. (indice : on complète une base de $\text{Im}(A)$ et $\text{Im}(A)^\perp = \text{Ker}(A)$)

3) Donnez une expression d'une SVD de A^\top en fonction de Σ , U et V .

Vous remarquez que, si cela vous chante, vous pouvez faire toute la démarche de la SVD avec AA^\top plutôt que $A^\top A$.

Les vecteurs propres de AA^\top sont en réalité les u_i !